

Proyecto de electricidad

Integrantes



Samuel García Ruiz

Miguel Angel Rodriguez

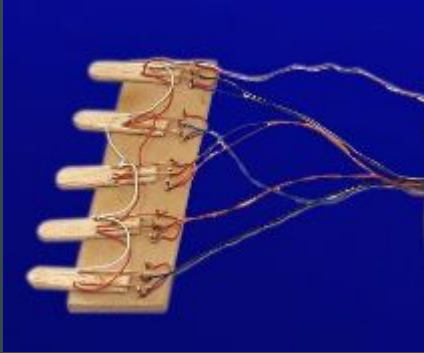
Oscar Andres Ordoñez

Jose Gabriel Cardenas

¿Qué materiales usamos?

- 1) Primero que todo usamos MDF que es un tipo de madera prensada que es muy resistente
- 2) Usamos motorreductores que nos ayudaron por la parte de la movilidad del brazo
- 3) Usamos pegamento instantaneo para pegar lo que viene a hacer los piñones o engranajes
- 4) Usamos piñones que nos ayudaron por la parte de movilidad del brazo robótico
- 5) Y por último un circuito conmutador

Materiales



Paso a paso

- 1) Cortamos las partes del brazo que se usarán para agarrar del MDF y les pegamos los piñones con el motor y así sucesivamente en toda la figura
- 2) Luego cortamos un círculo en grande en MDF para fijar la estructura del brazo.
- 3) Una vez pegado todo, tomamos el circuito conmutador y lo soldamos con los 5 motores que hay en el brazo para que así pueda hacer los diferentes movimientos que están fijados.

¿Qué funciones puede realizar este brazo robótico?

Puede agarrar cosas con un peso medianamente ligero como latas, hojas de papel y muy estrictamente cosa como piedras, algún cubo de madera etc.

Y aproximadamente se puede tardar en realizarlo de 2 a 3 semanas debido al extenso MDF que se tiene que pegar

Conclusiones de los integrantes

Este proyecto nos ha parecido el más adecuado debido a las cosas que se pueden realizar con este brazo, no está representado como tal los temas que nos han explicado en clase pero su funcionamiento tiene que ver con esta parte eléctrica y un poco robótica.